

D&D2025タイムテーブルR4 2025.07.07

講演時間は20分（発表12分+討論8分）です。

日付	時間		講演室1(2-101室)	講演室2(2-104室)	講演室3(2-201室)	講演室4(2-205室)	講演室5(2-301室)	講演室6(2-305室)	講演室7(1-217室)	講演室8(1-118室)	大学会館		
8月25日 (月)	10:00	10:20								v-BASEフォーラム			
	10:20	10:40											
	10:40	11:00	OS1-1_OS1-2_OS1-3-J1-1 最適化	OS2-1-1 機器・配管系	OS3-3-1 減衰・励起	OS3-5_OS7-1-J2-1 ソフトセンサ／ アクチュエータおよび ソフトメカニクス	OS6-1-1 機械学習・AI・ロボット	OS7-3-1 様々な機械システムの 運動制御					
	11:00	11:20											
	11:20	11:40											
	11:40	12:00											
	12:00	12:20	休憩(80分)										
	12:20	12:40											
	12:40	13:00											
	13:00	13:20											
	13:20	13:40											
	13:40	14:00		OS2-1-2 AI・深層学習の活用、 解析法	OS3-3-2 実験・推定	OS7-1-1 アクチュエータの機構と 制御	OS5-1-1 健康・福祉機器、 感性計測、感覚計測、 感性設計	OS8-1-2 モデリング・推定	OS7-3-2 移動体の運動制御				
	14:00	14:20											
	14:20	14:40											
	14:40	15:00											
	15:00	15:20	OS1-1_OS1-2_OS1-3-J1-2 連続体の振動										
	15:20	15:40		休憩(20分)									
	15:40	16:00											
16:00	16:20	OS1-1_OS1-2_OS1-3-J1-3 減衰・絶縁		OS2-1-3 振動制御	OS3-3-3 解析・分析	OS7-1_OS7-4-J3-1 電磁場を利用する アクチュエータ	OS5-2-1 力学モデルの応用	OS6-1-3 AE・センシング	OS7-3-3 振動制御				
16:20	16:40												
16:40	17:00												
17:00	17:20												
17:20	17:40												

8月26日 (火)	10:00	10:20	OS1-1_OS1-2_OS1-3- J1-4 同定・推定	OS2-1-4 免震・制震	OS3-1-1 振動騒音低減化技術Ⅰ	OS5-2-2 スポーツへの展開	OS6-2-1 機械学習の応用・ 振動発電	若手活性化委員会 企画 「人脈づくり交流会」	【特別企画】 カーボンニュートラルの 実現に向けてー振動技 術の活用と課題ー [環境工学部門連携企画]
	10:20	10:40							
	10:40	11:00							
	11:00	11:20							
	11:20	11:40							
	11:40	12:00							
	12:00	12:20	休憩(80分) 若手活性化委員会企画「人脈づくり交流会」(ケータリング)						
	12:20	12:40							
	12:40	13:00							
	13:00	13:20							
	13:20	13:40							
	13:40	14:00	OS1-1_OS1-2_OS1-3- J1-5 輸送機器の振動	OS2-1-5 動吸振器、減衰評価	OS3-1-2 振動騒音低減化技術Ⅱ	OS4-1-1 安定性・電極	OS5-2-3 モデリングと推定	OS9-1-1 車両・交通・物流の 運動と制御(1) [交通・物流部門連携企画]	
	14:00	14:20							
	14:20	14:40							
	14:40	15:00							
	15:00	15:20							
	15:20	15:40	休憩(20分)						
	15:40	16:00	OS1-1_OS1-2_OS1-3- J1-6 振動応用	OS2-2-1 ダンパ	OS3-1-3 楽器・音響解析	OS4-1-2 スロッシング・渦・空力音	OS5-2-4 評価	OS9-1-2 車両・交通・物流の 運動と制御(2) [交通・物流部門連携企画]	
16:00	16:20								
16:20	16:40								
16:40	17:00								
17:00	17:20								
17:20	17:40								

8月27日 (水)	10:00	10:20	OS1-1_OS1-2_OS1-3-J1-7 振動解析	OS2-2-2 制振デバイス	OS3-2-1 モデル化・振動低減	OS4-2-1 要素技術	OS5-3-1 生体のモデル化・ デバイス応用 [バイオエンジニアリング 部門連携企画]	OS6-3-1 形状変化、 ファブリケーション	OS7-2-1 マルチボディ ダイナミクスにおける 様々な問題	【特別企画】 連続ショートレクチャー 「鉄道車両と自動車の運 動・振動・トライボロジー」 [交通・物流部門連携]		
	10:20	10:40										
	10:40	11:00										
	11:00	11:20										
	11:20	11:40										
	11:40	12:00	休憩(80分)									
	12:00	12:20										
	12:20	12:40										
	12:40	13:00										
	13:00	13:20										
	13:20	13:40										
	13:40	14:00										
	14:00	14:20										
	14:20	14:40										
	14:40	15:00	OS1-1_OS1-2_OS1-3-J1-8 非線形振動解析	OS2-2-03 ダンピング、振動絶縁	OS3-2-2 騒音制御	OS4-2-2 解析技術・計測技術	OS5-3-2 力学刺激下の細胞の ダイナミクス [バイオエンジニアリング 部門連携企画]	OS6-3-2 音響、振動、衝撃	OS7-2-2 車両・移動体における マルチボディダイナミクス	【特別企画】 パネルディスカッション 「乗り心地の向上と 技術的課題(仮)」 [交通・物流部門連携]		
	15:00	15:20	休憩・移動(20分)									
	15:20	15:40										
	15:40	16:00	特別講演(60分)@大学会館									特別講演
	16:00	16:20										
	16:20	16:40	休憩(10分)									
16:40	16:50											
16:50	17:00	表彰式(30分)@大学会館									表彰式	
17:00	17:20											
17:20	17:40	休憩・移動(20分)										
17:40	18:00											
18:00	18:20	懇親会(120)@大学生協(北食堂)										
18:20	18:40											
18:40	19:00											
19:00	19:20											
19:20	19:40											

8月28日 (木)	10:00	10:20	OS1-1_OS1-2_OS1-3- J1-9 自励振動	OS8-1-1 大学・企業における ダイナミクス・デザイン教育	OS3-4-1 自動車の制振・防音	OS9-2-1 移動ロボットの機構・ ダイナミクス・制御(1) [ロボティクス・メカトロニクス 部門連携企画]	OS9-1-3 車両・交通・物流の 運動と制御(3) [交通・物流部門連携企画]				
	10:20	10:40									
	10:40	11:00									
	11:00	11:20									
	11:20	11:40									
	11:40	12:00									
	12:00	12:20	休憩(80分)								
	12:20	12:40									
	12:40	13:00									
	13:00	13:20									
	13:20	13:40	OS1-1_OS1-2_OS1-3- J1-10 制振・振動制御			OS9-2-2 移動ロボットの機構・ ダイナミクス・制御(2) [ロボティクス・メカトロニクス 部門連携企画]					
	13:40	14:00									
	14:00	14:20									
	14:20	14:40									
14:40	15:00										
15:00	15:20										